
**ОБЪЕДИНЕННАЯ НАУЧНАЯ ПРОГРАММА
XVI ВСЕРОССИЙСКОЙ МУЛЬТИКОНФЕРЕНЦИИ
ПО ПРОБЛЕМАМ УПРАВЛЕНИЯ
(МКПУ-2023)**

ПЛЕНАРНЫЕ ДОКЛАДЫ МКПУ -2023

1. **Баженов С.Г., Лазурин Г.А., Скрябин А.В., Сыпало К.И., Терехов Р.И., Шелюхин Ю.Ф. (ЦАГИ, НИЦМУ «Сверхзвук», Жуковский)** Интеллектуализация комплексных систем управления самолетов. Функции, методы, моделирование.
2. **Брискин Е.С. (ВолгГТУ, Волгоград)** Разработки ВолгГТУ в области шагающих роботов: история, результаты, перспективы.
3. **Визильтер Ю.В., Вишняков Б.В., Желтов С.Ю. (ФАУ «ГосНИИАС», Москва)** Современные технологии искусственного интеллекта и их применение в авиационных комплексах.
4. **Глазунов В.А. (ИМАШ РАН, Москва)** Новые робототехнические системы параллельной структуры и вопросы их динамической точности.
5. **Заборовский В.С., Мулюха В.А., Уткин Л.В. (СПбПУ, Санкт-Петербург)** Интеллектуальная система диспетчерского управления гибридными высокопроизводительными вычислительными кластерами.
6. **Котиев Г.О., Бузунов Н.В. (МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва)** Применение имитационных математических моделей реального времени для разработки бортовых информационно-управляющих систем наземных транспортных средств
7. **Приходько В.М., Васильев Ю.Э., Брежнева М.А. (МАДИ, Москва)** Диагностика транспортно-эксплуатационного состояния дорожных объектов с использованием автоматизированных комплексов.
8. **Сазонов В.В., Самыловский И.А. (МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва)** Комплексное моделирование перспективных пилотируемых и автоматических космических систем.
9. **Сельвесюк Н.И., Филиппов А.Н. (ГосНИИАС, Москва)** Полунатурные исследования как средство разработки технологий интеллектуализации комплексов бортового оборудования воздушных судов.
10. **Смелянский Р.Л., Степанов Е.П., Борисов А.В., Семинихин К.В., Уи Воуиан (МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва)** О выборе налогообженного канала в сетевой вычислительной среде.
11. **Угольницкий Г.А. (ЮФУ, Ростов-на-Дону)** Динамические модели управления в активных сетях и их приложения.
12. **Хан В.М. (Гидрометцентр России, Москва)** Роль учета погодно-климатических факторов в управлении транспортными системами.
13. **Шурыгин В.А. (АО «ФНПЦ «ТИТАН-БАРИКАДЫ», Волгоград)** Бортовые информационно-управляющие системы как элемент автоматизированной системы управления эксплуатацией специальных транспортных комплексов.
14. **Щербаков М.В. (ВолгГТУ, Волгоград)** Методы управления транспортом ресурсов в распределенных и сетевых системах ТЭК.
15. **Энглези И.П. (Донецкая академия автомобильного транспорта, г. Донецк)** Исследования Донецкой академии транспорта, направленные на развитие и безопасность транспортных систем.
16. **Ющенко А.С. (МГТУ им. Н.Э.Баумана, Москва)** Человек и робот – от управления к взаимодействию.

**СЕКЦИОННЫЕ ЗАСЕДАНИЯ ЛОКАЛЬНЫХ
КОНФЕРЕНЦИЙ МКПУ-2023**

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«РОБОТОТЕХНИКА И МЕХАТРОНИКА»
(РиМ-2023)**

Председатель Программного комитета:
академик РАН *Ф.Л. Черноусько*

Сопредседатель: академик РАН *И.А. Каляев*

Секция 1. КИНЕМАТИКА И ДИНАМИКА РОБОТОВ

1. *Албагачиев А.Ю.* Моделирование фреттинга.
2. *Андреев А.С., Сутыркина Е.А., Булдаковский П.А.* О моделировании динамики многозвенных роботов-манипуляторов с вязкоупругими шарнирами.
3. *Артемов К.С., Брискин Е.С., Смирная Л.Д.* О влиянии походки мобильного робота с шагающими движителями на силу сопротивления движению.
4. *Атуова А.М., Галяев А.А.* Оптимизация обхода трех целевых точек машиной Дубинса.
5. *Ахмад Авс, Ющенко А.С.* Управление подводным роботом с волнообразным движителем с использованием глубокого обучения с подкреплением.
6. *Безусов С.О., Брискин Е.С.* Управление плоским движением сочлененных роботов при учете связей с отклоняющимся аргументом.
7. *Болотник Н.Н., Фигурин Т.Ю.* Условия существования безреверсного движения системы взаимодействующих тел вдоль прямой на горизонтальной шероховатой плоскости.
8. *Бордюгов Д.В., Брискин Е.С., Шаронов Н.Г.* Динамика движения мобильного робота с вращающейся внутренней массой.
9. *Брискин Е.С., Шаронов Н.Г.* Некоторые проблемы при разработке мобильных роботов с шагающими и «шагающеподобными» движителями.
10. *Волков И.В., Князев Д.С., Шаронов Н.Г., Власенко О.Ю.* Автономная система диагностики состояния кинематических модулей мехатронных систем.
11. *Даник Ю.Э., Дмитриев М.Г.* Стабилизация Двойного перевернутого маятника с помощью метода SDRE и аппроксимаций Паде.
12. *Диденко Е.В., Певнев В.Г., Романов А.А.* Синтез механизмов параллельной структуры с использованием теории графов.
13. *Ефимов М.И., Брискин Е.С.* Управление поступательным движением роботов с тросовыми движителями при перемещении по вертикальным поверхностям.
14. *Захарова А.А., Мостаков Н.А., Винокуров А.О.* Автоматизация процесса покраски металлических деталей со сложной геометрической формой.
15. *Калинин Я.В.* Устойчивость курсового движения шагающего робота со сдвоенными ортогонально-поворотными движителями под водой.
16. *Князьков М.М., Семенов Е.А., Чащухин В.Г., Суханов А.Н., Бельченко Ф.М., Остриков П.П.* Численное моделирование влияния водных течений на эффективность устройств сцепления робота вертикального перемещения в сложных средах.
17. *Коваль К.А., Сухоруков А.Л.* Моделирование движения подводного глайдера дискообразной формы в стратифицированной жидкости.
18. *Колпацников Д.Ю., Гергет О.М.* Решение обратной задачи кинематики для односекционного непрерывного робота с возможностью линейного перемещения.
19. *Крестовников К.Д.* Алгоритмическое и аппаратное обеспечение перераспределения энергоресурсов в группе наземных роботов.
20. *Марчук Е.А.* Исследование динамики движения параллельного тросового крупногабаритного робота.

21. *Насибуллаев И.Ш., Даринцев О.В.* Моделирование качения подвижного элемента манипулятора в решателе CalculiX.
22. *Нелюбова А.В., Жога В.В., Шаронов Н.Г.* Кинематический синтез манипулятора-трипода с дополнительной связью.
23. *Оседец В.А., Юхимец Д.А.* Метод формирования безопасных траекторий движения группы подводных аппаратов в заранее неизвестной обстановке.
24. *Платонов В.Н., Шаронов Н.Г., Мирошкина М.В.* Об оптимальном распределении тяговых усилий в согласованном электроприводе мобильных роботов.
25. *Приходько В.В.* Формализация решения обратной кинематической задачи для континуальных роботов в представлении кватернионов.
26. *Филаретов В.Ф., Зуев А.В., Тимошенко А.А.* Особенности выполнения операций автономными необитаемыми подводными аппаратами с многозвенными манипуляторами.
27. *Филиппов Г.С., Бучарский В.А., Гожальский Д.И., Кузнецов В.С., Рахоян Г.В., Романов А.А., Степанова А.С., Чернецов Р.А.* Методика расчёта динамики механизмов параллельной структуры.
28. *Чернецов Р.А., Гожальский Д.И., Кузнецов В.С., Романов А.С., Филиппов Г.С.* Решение задачи о скоростях для механизмов с постоянной точкой ввода инструмента.
29. *Шестаков В.А.* Движение мобильного робота с роликонесущими колесами без проскальзывания.

Секция 2. УПРАВЛЕНИЕ И НАВИГАЦИЯ В РОБОТОТЕХНИКЕ И МЕХАТРОНИКЕ

1. *Белоусов М.Д., Юхимец Д.А.* Разработка подхода к синтезу информационно-управляющей системы для гибридных беспилотных робототехнических систем.
2. *Бельченко Ф.М., Ермолов И.Л., Остриков П.П.* Анализ эффекта преобразования прямой и обратной перспективы на изображениях, полученных от БПЛА.
3. *Бузиков М.Э.* Скорейший перехват предписано движущейся цели изотропной ракетой.
4. *Быков А.С., Кошман А.М., Леонард А.В., Шурыгин В.А.* Моделирование алгоритмов обработки данных о среде в 2D-пространстве.
5. *Быкова В.С., Шафранюк А.В.* Управление автономным необитаемым подводным аппаратом при многоэтапном поиске донных объектов.
6. *Быковцев Ю.А., Лохин В.М., Сухоленцева А.А.* Анализ и синтез нечёткой САУ на основе аналогов «корневых» показателей качества.
7. *Бычков И.В., Давыдов А.В., Кензин М.Ю., Нагул Н.В., Толстихин А.А.* Высокоуровневые методы интеллектуального управления группами мобильных роботов.
8. *Галина С.Б.* Алгоритм распределения задач в коллаборативных робототехнических системах для минимизации времени выполнения технологических процессов.
9. *Глущенко А.И., Ласточкин К.А., Абдулов А.В., Абраменков А.Н.* Адаптивная компенсация неопределенностей в задаче управления углами Эйлера необитаемого подводного аппарата.
10. *Грузликов А.М., Золотаревич В.П.* Траекторное сопровождение объектов с использованием сиамской нейронной сети глубокого обучения.
11. *Гулевский В.В., Брискин Е.С.* Управление ориентацией гусеничной цепи мобильных роботов с якорно-тросово-гусеничными движителями.
12. *Гущин И.Ф., Приходько В.В., Лещинский А.Н.* Реализация удалённого управления робототехническим комплексом URS-2.
13. *Давыдов А.В., Ларионов А.А., Нагул Н.В.* Исследование свойств дискретно-событийных систем с помощью логического подхода на примере наблюдаемости.
14. *Еремин Е.Л., Шеленок Е.А.* Периодическое комбинированное управление автоматическим модулем подачи резца токарного станка.
15. *Жиравок А.Н., Зуев А.В.* Оценивание фазовых координат электроприводов роботов на основе интервальных наблюдателей.
16. *Золотаревич В.П., Степанов О.А.* Анализ эффективности алгоритма слежения по измерениям пеленга цели с использованием методов фактор-граф оптимизации.
17. *Зуев В.М.* Методы редукции данных в робототехнических устройствах.

18. *Иванов Д.Я.* Распознавание эмоций по изображениям лица человека в коллаборативной робототехнике.
19. *Каретников В.В.* Особенности навигационного обеспечения безэкипажных судов внутреннего водного транспорта.
20. *Кочетков С.А.* Алгоритм управления для синхронного генератора.
21. *Кулешов С.В., Зайцева А.А., Аксенов А.Ю., Шальнев О.И.* Подход к сравнению инвариантных представлений окружающей среды для визуальной навигации робототехнических комплексов.
22. *Кутахов В.П., Титов А.Е.* Вопросы управления коллективным поведением в разнородных группах БЛА.
23. *Лаговский Б.А., Рубинович Е.Я.* Алгоритмы сверхразрешения угломерных систем.
24. *Лапин Б.С., Ермолов И.Л., Собольников С.А., Гойдин О.П.* Задача планирования траектории движения строя мобильных роботов с учетом свойств опорных поверхностей.
25. *Леонард А.В., Шурыгин В.А.* Вариационная задача обхода роботом статичного препятствия с заданными граничными условиями.
26. *Лепетухин К.Ю., Брискин Е.С., Устинов С.А.* Методы управления движением опор дождевальная машины кругового действия при обработке полей некруглой формы.
27. *Морозов Ю.В., Коргин Н.А.* Особенности постобработки GNSS позиции на электрическом снегоходе одноколейной компоновки при движении по снегу.
28. *Носков В.П., Киселев И.О., Курьянов А.Н.* Сравнительный анализ средств видео-навигации автономных роботов.
29. *Пеньшин И.С., Брискин Е.С.* Об управлении роботов-понтон с якорно-тросовыми движителями.
30. *Пряничников В.Е., Арыскин А.А., Колесов Ю.С., Ксензенко А.Я., Кувшинов С.В., Плотников А.В., Соловьёва М.Д., Тарасов Р.Б., Тележкин Д.С., Федотов Д.К., Харин К.В., Ястребов В.В.* Комплекс базовых сенсорно-управляющих систем мобильных сервисных роботов.
31. *Соколов С.М.* Постановка задач информационного обеспечения беспилотных наземных средств системами технического зрения.
32. *Соколов П.Н., Илюхин Ю.В.* Навигация коллаборативных роботов-компаньонов в условиях производства.
33. *Солнышкин С.А.* Отказоустойчивое управление движением гиперизбыточного автономного необитаемого подводного аппарата с применением конфигулятора.
34. *Спесивцев А.В., Семенов А.И.* Алгоритмизация системы поддержки принятия решений при производстве кормов из трав на основе онтологического подхода.
35. *Степанов О.А., Исаев А.М.* Сравнительный анализ эффективности алгоритмов оценивания в задачах обработки навигационной информации на основе предсказательного моделирования.
36. *Трефилов П.М.* Перестраиваемый алгоритм комплексной обработки информации БПЛА.
37. *Филаретов В.Ф., Зувев А.В., Жирабок А.Н., Проценко А.А.* Создание адаптивных систем управления движителями подводных роботов с использованием средств технической диагностики.
38. *Филимонов А.Б., Филимонов Н.Б.* Стратегия управления мобильными роботами с использованием концепции «Фарватера» на карте виртуальных силовых полей.
39. *Хачатрян А.А., Брискин Е.С.* Об управлении мобильным роботом на произвольно ориентированной поверхности.
40. *Хрипунов С.П.* Система поддержки принятия решений операторами при управлении из строя роботов.
41. *Чеботарев Ю.С., Кикина А.Ю., Дикарев В.А., Симбаев А.Н.* Об отработке коллаборативных роботизированных технологий в обеспечение функционирования пилотируемых космических комплексов.
42. *Шурыгин В.А., Серов В.А., Устинов С.А., Титаренко В.Б.* Об управлении мехатроной системой с параллельной кинематикой технического средства перемещения персонала морских платформ.
43. *Юдин А.В.* Разработка перспективных пьезоэлектриков для применения в роботизированных системах.
44. Юхимец Д.А., Губанков А.С. Разработка метода навигации автономного подводного аппарата с помощью гидроакустической станции.

Секция 3. ПРИМЕНЕНИЕ И УСТРОЙСТВО РОБОТОВ

1. *Антонов А.В., Фомин А.С., Глазунов В.А., Петелин Д.В., Шалюхин К.А.* Шестикоординатное устройство для ручного управления робототехническими системами.
2. *Буличев О.В.* Разработка метода построения карты с помощью ощупывания многоногим шагающим роботом.
3. *Быкова В.С., Шафранюк А.В.* Оптимизация средств обследования дна для заданной акватории.
4. *Ветлицын М.Ю., Шаронов Н.Г.* Мехатронные узлы модульных реконфигурируемых структур и различные устройства на его основе.
5. *Вольяс О.В., Ремизов М.В., Бунькова Ю.Ю.* Робототехнические комплексы для ликвидации техногенных чрезвычайных ситуаций.
6. *Вольф Д.А., Исхакова А.О.* Исследование данных электроэнцефалограммы для классификации по отведениям.
7. *Воробьева Н.С., Несмиянов И.А., Иванов А.Г., Дяшкин А.В., Дяшкин-Титов В.В.* Мобильный роботизированный комплекс для возделывания пропашных культур.
8. *Девитт Д.В., Малолетов А.В.* Разработка и исследование квадрокоптера с рамой на основе тен-сегрити-структуры.
9. *Ермолов И.Л.* Перспективные применения роботов вертикального перемещения.
10. *Капля Ю.А., Валов Г.В., Иванов В.А., Лихацкий В.В., Пляка П.С., Рыбин И.В., Хорошев О.А., Юдин А.В.* Надводное сверхмалое самоходное автономное плавсредство для исследования мелководных водоемов.
11. *Киселев Н.К., Мартынова Л.А.* Алгоритмы управления источниками электроэнергии автономного необитаемого подводного аппарата дальнего плавания.
12. *Кошман А.М., Быков А.С., Леонард А.В., Шурыгин В.А.* Задача обхода роботом одного статичного препятствия с учётом его 2D-ориентации и заданных граничных условий.
13. *Крестовников К.Д., Черских Е.О., Ронжин А.Л.* Научно-образовательное робототехническое оборудование СПб ФИЦ РАН.
14. *Пашкевич И.В., Мартынова Л.А.* Повышение безопасности эксплуатации АНПА дальнего плавания на основе прогнозирования и контроля динамики расхода электроэнергии.
15. *Рыбак Л.А., Черкасов В.В., Волошкин А.А., Карбоне Дж.* Методология проектирования роботизированной системы с дозирующим устройством для аликвотирования биообразцов.
16. *Семашкин Е.Н., Артюшкина Т.В., Болотников А.В.* Всепогодность и дальность действия в сложных погодных условиях терагерцевых каналов управления.
17. *Тимершин Б.А., Галиуллин И.Г., Егорчев А.А., Чикрин Д.Е.* Архитектура и виртуальное моделирование всеповерхностного робота-гексапода.
18. *Широков А.С.* Система управления движением робототехнической группы в плодовом саду.
19. *Шурыгин В.А., Ковшов И.В., Серов В.А., Устинов С.А.* О подводных роботизированных технологических платформах.

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«УПРАВЛЕНИЕ В РАСПРЕДЕЛИТЕЛЬНЫХ
И СЕТЕВЫХ СИСТЕМАХ (УРСС -2023)»**

Председатель Программного комитета:
академик РАН *И.А. Каляев*

Сопредседатели: академик РАН Д.А. Новиков
член-корр. РАН *Р.Л. Смелянский*

Секция 1. МАТЕМАТИЧЕСКАЯ ТЕОРИЯ И ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ В УПРАВЛЕНИИ

1. *Абросимов В.К.* Интеллектуальные объекты управления «двойного» назначения. Требования к системам управления.
2. *Албагачиев А.Ю.* Моделирование фреттинга.
3. *Андрейчик Н.Л., Макаренко А.В.* Методика предварительного анализа и повышения непротиворечивости датасета, маркируемого ограниченным числом экспертов-разметчиков.
4. *Арсеньев Д.Г., Баскаков Д.Е.* Интеллектуальные системы управления энергетическими объектами на основе обучения с подкреплением.
5. *Арсеньев Д.Г., Баскаков Д.Е., Шкодырев В.П.* Многокритериальное парето-эффективное обучение с подкреплением.
6. *Арсеньев Д.Г., Шкодырев В.П.* Семантическая интероперабельность киберфизических систем как технологической платформы систем промышленной автоматизации.
7. *Атуова А.М., Галяев А.А.* Оптимизация обхода трех целевых точек машиной Дубинса.
8. *Барсемян В.Р.* Граничное управление и оптимальное управление распределенной неоднородной колебательной системой с промежуточными условиями.
9. *Берлин Л.М., Галяев А.А., Лысенко П.В., Яхно В.П.* Решение динамической задачи коммивояжера на плоскости на основе информационных локальных правил.
10. *Борисов Е.А., Олейников В.С., Хохловский В.Н.* Использование унифицированного подхода для разработки SCADA-приложений.
11. *Галяев А.А., Потапов А.П.* Алгоритм приближенного решения задачи быстрогодействия по остановке двузвенного маятника на подвижном подвесе.
12. *Грузликов А.М., Колесов Н.В., Литуненко Е.Г., Тюльников В.С.* Принципы построения системы связи для управления и информационного обмена с группой безэкипажных катеров.
13. *Давыдов А.В., Ларионов А.А., Нагул Н.В.* Исследование свойств дискретно-событийных систем с помощью логического подхода на примере наблюдаемости.
14. *Даник Ю.Э., Дмитриев М.Г.* Стабилизация Двойного перевернутого маятника с помощью метода SDRE и аппроксимаций Паде.
15. *Кузнецов Н.В., Лобачев М.Ю.* Кусочно-линейный анализ полосы захвата для системы ФАП второго порядка.
16. *Кузнецов С.В., Кознов Д.В., Кузнецов Н.В.* Субоптимальные задачи управления мастер-данными с использованием перечислителей.
17. *Лазарев А.А., Барашов Е.Б., Правдивец Н.А.* Использование метрик для решения NP-трудной задачи минимизации максимального временного смещения для одного прибора.
18. *Матвийчук О.Г.* Об одном методе эллипсоидального оценивания множеств достижимости импульсных управляемых систем.
19. *Оморев Р.О.* Топологический метод исследования грубости и бифуркаций динамических систем.
20. *Попов С.О., Примак Л.А., Хохловский В.Н.* Имитационное моделирование обменов данными в цифровой подстанции.
21. *Фуртат И.Б., Гуцин П.А.* Дискретное по пространственной переменной управление объектами параболического и гиперболического типов.
22. *Хлебников М.В.* Настройка ПИД-регуляторов как задача оптимизации.
23. *Шалгин В.С.* Условия локальной параметрической идентифицируемости для некоторого класса систем с бесконечномерным параметром.
24. *Шкодырев В.П., Хохловский В.Н., Бурячек И.Ю.* Семантическая интероперабельность Scada-приложений.
25. *Шмалько Е.Ю.* Проблема реализуемости решения задачи оптимального управления и принцип синтезированного управления к ее преодолению.

Секция 2. МОДЕЛИ, МЕТОДЫ И ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ УПРАВЛЕНИЯ И ОПТИМИЗАЦИИ В СЕТЕВЫХ СТРУКТУРАХ

1. *Вандиловская П., Крыгин А.А., Лукинова О.В.* О поиске минимальных разрезов графа сетевой системы.

2. *Вишневский В.М., Ларионов А.А.* Гибридная система идентификации транспортных средств с использованием RFID-технологии и видеофиксации.
3. *Клименко Ю.А., Львович Я.Е., Преображенский А.П.* Учет потерь электроэнергии в распределительных энергетических сетях.
4. *Кошелев А.А., Зверкина Г.А.* Исследование метода имитационного моделирования случайной величины с помощью интенсивности.
5. Крыгин А.А., Куприянов Б.В. Задача поиска критических узлов в транспортной сети.
6. *Куприянов Б.В.* Рекурсивное представление конвейерных задач теории расписаний.
7. *Рассадин Ю.М.* Анализ распределенных измерений энергопотребления для задачи мониторинга потребляемой мощности.
8. *Рей А.С.* Комплексная оценка информационных рисков интернета вещей: оценка целостности.
9. *Фархадов М.П., Куприков О.Д., Команич Д.В.* Исследование систем беспроводной связи в подводных условиях.

Секция 3. МЕТОДЫ УПРАВЛЕНИЯ В ПЕРСПЕКТИВНЫХ РАСПРЕДЕЛЕННЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

1. *Алексеев К.Н., Сорокин Д.А.* Управление процессом синтеза вычислительной структуры при решении вычислительно-трудоемких задач на ПЛИС.
2. *Буряков Д.С.* Методы повышения пропускной способности линий связи в комплексах когерентной цифровой обработки сигналов.
3. *Дордопуло А.И., Гуленок А.А., Гудков В.А.* Редукция производительности фрагментов параллельных программ при решении задач управления на реконфигурируемых вычислительных системах.
4. *Дудников Е.А.* Управление потоками данных в системах сжатия данных на РВС «на лету».
5. *Левин И.И., Дордопуло А.И., Гудков В.А., Гуленок А.А.* Комплекс средств высокоуровневого синтеза для многокристальных реконфигурируемых вычислительных систем.
6. *Левин И.И., Доронченко Ю.И., Федоров А.М., Раскладкин М.К.* Перспективный суперкомпьютер «Арктур».
7. *Мельник Э.В., Родина А.А.* Территориально распределенные системы мониторинга на базе туманных вычислений и распределенного реестра.
8. *Мельник Э.В., Таранов А.Ю., Сельвесюк Н.И., Платошин Г.А.* Существующие и перспективные методы обеспечения коммуникации в РИУС критического назначения.
9. *Мельников С.Ю., Пересыпкин В.А.* Об эволюции языковых моделей и возникающих угрозах их применения в информационно-коммуникационных и социальных системах.
10. *Подопригора А.В.* Организация дискретно-событийного потока данных в матричных операциях на РВС.
11. *Семенистый С.А.* Применение мультиагентного подхода при декомпозиции данных в условиях распределенной вычислительной среды.
12. *Сорокин Д.А., Касаркин А.В.* Управление потоками данных в цифровой фотонной вычислительной машине.
13. *Ступин Д.Д., Петренко А.С., Петренко С.А.* Развитие технологий квантовых вычислений и связанные с ним угрозы для критической информационной инфраструктуры Российской Федерации.
14. *Чекина М.Д.* Управление потоками данных с целью повышения производительности реконфигурируемых вычислительных систем при решении задач фрактального типа.

Секция 4. МЕТОДЫ УПРАВЛЕНИЯ В СЕТЯХ ОБРАБОТКИ И ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ

1. *Артемасов Д.А., Ляшев В.А., Шерстобитов А.И.* Определение положения абонентского устройства в пространстве по пилотным сигналам на стороне базовой станции при помощи методов машинного обучения.

2. *Байбулатов А.А., Промыслов В.Г.* Об ограничениях входящих потоков в сетях передачи и обработки данных систем управления.
3. *Бритенков Е.С., Пашиков В.Н.* О применении методов машинного обучения для обнаружения DoS-атак на контроллер в программно-конфигурируемых сетях.
4. *Дорохин С.В.* Сравнение управляемой отражающей поверхности и ретранслятора для повышения зоны покрытия сетей мобильной связи.
5. *Еременко Д.Ю., Уткин Л.В., Лукашин А.А., Мулюха В.А.* Методы оценки времени исполнения прикладных заданий для повышения эффективности использования ресурсов вычислительного кластера.
6. *Каляев А.И.* Применение распределенных вычислительных сред для решения задач поиска и сопровождения объектов в видеопоследовательности.
7. *Клименко А.Б.* Распределение вычислительной нагрузки на основе мультипликативной свертки индивидуальных критериев надежности.
8. *Константинов А.В., Уткин Л.В.* Механизмы внимания в моделях оценки параметров прикладных заданий для вычислительного кластера, основанных на деревьях решений.
9. *Минович К.Д.* Исследование и анализ алгоритмов прогнозирования временных рядов в целях их применения в SDN.
10. *Писковский В.О., Шibaев П.П.* Об эффективности использования частных блокчейнов для хранения конфигураций на примере блокчейн-приложения для сетевого контроллера RUNOS.
11. *Рязанов А.М., Волканов Д.Ю., Горшенин А.К.* Метод формирования обучающих наборов данных для обучения алгоритмов прогнозирования качества гетерогенных каналов в сетях передачи данных.
12. *Саломатин А.А.* Безопасность данных пользователя облачной инфраструктуры.
13. *Смелянский Р.Л., Гарькавый И.С.* Оптимальное управление очередями маршрутизатора для балансировки загрузки очереди.
14. *Тарасова Е.Ю.* Оптимизация системы электронной очереди на основе алгоритма онлайн планирования.
15. *Топорков В.В., Емельянов Д.М., Булхак А.Н.* Комплекс моделей предоставления ресурсов облачных платформ для выполнения композитных приложений в парадигме «поток работ как сервис».
16. *Тюшев М.В., Смелянский Р.Л.* Анализ эффективности применения графовых баз данных для маршрутизации в ПКС сетях.
17. *Уткин Л.В., Мулюха В.А., Заборовский В.С.* Методы формирования рекомендаций пользователям по снижению ожидаемого времени выполнения их вычислительных задач.
18. *Шекунов М.А., Лемтюжникова Д.В.* Рекомендательная система на базе задачи стохастической оптимизации.

**Секция 5. ТЕХНОЛОГИИ ИСКУССТВЕННОГО ИНТЕЛЛЕКТА
В ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМАХ
ПРИКЛАДНОГО НАЗНАЧЕНИЯ**

1. *Арсеньев Д.Г., Амирхоссин Бахрами, Лядский Д.Д., Потехин В.В.* Прогнозный мониторинг в обслуживании интеллектуальных промышленных систем.
2. *Вольф Д.А., Исхакова А.О.* Исследование данных электроэнцефалограммы для классификации по отведениям.
3. *Дивеев А.И.* Основы математической теории искусственного интеллекта.
4. *Калугин К.А., Гребенков Д.И., Лемтюжникова Д.В.* Определение типа личности по публикациям в социальных сетях при помощи искусственных нейронных сетей.
5. *Козицин И.В.* О влиянии ассортативности сетевых структур на процессы поляризации в обществе.
6. *Кравец А.Г.* О проблеме синтеза архитектур киберфизических систем с применением генеративных моделей.
7. *Порцев Р.Ю., Макаренко А.В.* Элементарные сверточные нейросети в задаче распознавания составных шумовых сигналов.

8. *Расеева П.К., Лемтюжникова Д.В.* Суммаризация итогов совещаний на основе распознавания речи и эмоций.
9. *Русаков К.Д.* Подход к распознаванию утопающих с помощью глубокого обучения.
10. *Скобелев П.О., Табачинский А.С., Журавель Ю.Н., Симонова Е.В.* Разработка метода гиперспектрального анализа данных полей для цифровых двойников растений.
11. *Скобелев П.О., Табачинский А.С., Симонова Е.В., Стрижаков А.Н., Кудряков Е.В., Ермаков В.В., Журавель Ю.Н.* Разработка мультиагентной модели цифрового двойника капусты брокколи.
12. *Смирнов А.В., Пономарев А.В.* Контекстно-зависимые рекомендации сценариев коллективных действий в человеко-машинных сообществах.
13. *Спесивцев А.В., Семенов А.И.* Алгоритмизация системы поддержки принятия решений при производстве кормов из трав на основе онтологического подхода.
14. *Стрыгин Д.Д.* Автоматизация анализа символов на цифровом художественном изображении нейросетевым подходом
15. *Фомин И.С., Архипов А.Е.* Исследование влияния параметров сверточной сямской сети и функции ошибки на качество кластеризации изображений людей.
16. *Черкашин Е.А.* Применение нейронных сетей для классификации биологических объектов и прогнозирования их физиологических состояний по видеоданным.
17. *Чикрин Д.Е., Егорчев А.А., Кокунин П.А., Сарамбаев Н.А.* Анализ систем определения и классификации эмоций человека по данным звукового потока в процессе взаимодействия человек-машина.
18. *Чкан А.В., Ершова О.В.* Метод обнаружения границ графических объектов для систем компьютерного зрения на базе PBC.

Секция 6. РАСПРЕДЕЛЕННОЕ И СЕТЕВОЕ УПРАВЛЕНИЕ ГРУППАМИ МОБИЛЬНЫХ ОБЪЕКТОВ

1. *Бирин Д.А., Мещеряков Р.В., Туровский Я.А.* Проблемы управления группой РТК.
2. *Гайдамака А.А., Гайдамака Ю.В., Самуйлов К.Е.* О методе управления маршрутизацией по высокочастотной сети в автономном рое БПЛА.
3. *Капустян С.Г.* Алгоритм роевого взаимодействия в группах мобильных объектов при формировании строя для решения задач мониторинга.
4. *Мамченко М.В.* Архитектура типового робота с безопасной обработкой информации.
5. *Мельник Э.В., Орда-Жигулина М.В., Орда-Жигулина Д.В.* Метод организации групп гетерогенных мобильных компонентов для распределенных систем мониторинга.
6. *Мельник Э.В., Сафроненкова И.Б.* Предметно-ориентированная онтологическая модель распределенной системы мониторинга с мобильными компонентами на базе распределенного реестра.
7. *Острикова Д.Ю., Бесчастный В.А., Ярцева И.С., Велиева Т.Р., Гайдамака Ю.В.* К оценке производительности сети на основе интеллектуальных алгоритмов поддержки связности в автономном рое БПЛА.
8. *Романова М.А., Тевяшов Г.К.* Архитектура распределенной системы аэромониторинга с использованием БПЛА.
9. *Серов Д.К.* Метод фильтрации измерений при случайном неконтролируемом переключении измерительных каналов системы управления.
10. *Сильников М.В., Якушенко Е.И., Залетин В.В., Каляев И.А., Галяев А.А.* Мультиагентная и мультисредная сеть мониторинга и защиты подводной критической инфраструктуры.
11. *Тевяшов Г.К., Романова М.А.* Применяемость распределенной системы БПЛА для аэромониторинга.
12. *Хрипунов С.П.* Перспективы развития и применения распределенных многоагентных роботизированных систем.

**Секция 7. ЗАДАЧИ СЕТЕВОГО УПРАВЛЕНИЯ
В СОЦИАЛЬНО-ЭКОНОМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ**

1. *Галин Р.Р.* Метод распределения работ в смешанных неоднородных командах КРТС с минимизацией производственных функций затрат агентов.
2. *Джафаров Э.И., Цыганов В.В.* Модель контроля затрат по соглашению о разделе продукции.
3. *Дранко О.И., Резчиков А.Ф., Богомолов А.С., Цвиркун А.Д., Кушников В.А., Степановская И.А.* Системно-динамический подход к моделированию и оптимизации развития быстрорастущих предприятий.
4. *Еналеев А.К.* Достоверность информации и выполнение планов в активной системе.
5. *Ларюхин В.Б.* Распределенный подход к созданию автономных интеллектуальных систем управления ресурсами предприятий на сетевентрической платформе.
6. *Лихолин М.П., Богданов А.Д.* Моделирование процессов проведения закупки образовательного оборудования в условиях частичной и полной информированности поставщиков и механизмов конкуренции школ за бюджет.
7. *Сергеев В.А., Коргин Н.А.* Исследование чувствительности дискретной функции для решения задачи синтеза МКО на основе дискретных наборов данных.
8. *Угольницкий Г.А.* Динамические сетевые модели конфликтного управления в олигополии Курно.
9. *Федянин Д.Н.* Построение структуры информированности для участников дорожного движения.
10. *Широкий А.А.* Управление рисками сложных систем с учётом их структуры.
11. *Шихалев Д.В.* Оценка зрелости процессов управления обеспечения пожарной безопасности.
12. *Шихалев Д.В.* Управление эвакуацией людей при пожаре в зданиях торговых центров.

**ЛОКАЛЬНАЯ НАУЧНО-ТЕХНИЧЕСКАЯ КОНФЕРЕНЦИЯ
«УПРАВЛЕНИЕ АЭРОКОСМИЧЕСКИМИ
СИСТЕМАМИ (УАКС -2023)**

Председатель Программного комитета:
академик РАН *С.Ю. Желтов*

Сопредседатель: член-корр. РАН *К.И. Сыпало*

**Секция 1. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ МЕТОДЫ ОБРАБОТКИ
ИНФОРМАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ В АВИАЦИОННЫХ
СИСТЕМАХ**

1. *Бабуров В.И., Иванцевич Н.В., Худошин В.В.* Совершенствование алгоритмов системы предупреждения столкновения воздушных судов с использованием элементов искусственного интеллекта.
2. *Варюхина Е.В., Клочков В.В.* Структура инструментария (процесса) оценки влияния интеллектуальных авиационных технологий на безопасность полетов и общую стоимость владения изделиями авиационной техники.
3. *Вельмисов И.А., Мамонтов Е.В.* Обоснование количественных показателей для оценки операторов систем управления воздушным движением.
4. *Грешников И.И.* Концепция системы автоматической посадки самолёта.
5. *Ефремов А.В., Тяглик М.С., Иргалеев И.Х., Щербаков А.И., Ефремов Е.В.* Прогресс в фундаментальных и прикладных исследованиях системы самолет-летчик.
6. *Калий В.А., Мусин С.М.* Система электроснабжения самолета SSJ-NEW. Архитектура системы генерирования электроэнергии.
7. *Королев И.А., Чекин А.Ю.* Система управления полетом летательных аппаратов с распределенной силовой установкой с учетом обеспечения теплового баланса.
8. *Костюк А.А.* Имитация авиационных ВЧ сигналов для задач испытаний бортовых радиосистем.

9. *Лесив Е.А., Диане С.А.К.* Алгоритмы воксельной реконструкции внешней среды в задачах управления беспилотными летательными аппаратами.
10. *Логачев С.Д., Грешников И.И.* Анализ методов оценки психофизиологического состояния пилота.
11. *Рудина Е.А., Бузовера В.В., Николаев А.Н., Малыгин В.В., Попов Ю.С., Лезран А.Г.* Подход к построению архитектуры информационной безопасности бортовой информационной системы воздушного судна.
12. *Сазонова Т.В., Шелагурова М.С.* Исследование алгоритмов выделения и сопоставления особых точек на изображениях от датчиков технического зрения.
13. *Сельвесюк Н.И., Новиков В.М., Семенов М.Е., Соловьёв А.М.* Исследования и разработка технологии интеграции функциональных систем воздушного судна с распределённой силовой установкой.
14. *Сергеев С.Ф., Боревич Е.В., Ипатов О.С.* Проблема создания эффективных внутрикабинных интерфейсов перспективных авиационных комплексов.
15. *Соколов А.В.* Подготовка и проведение квалификационной оценки технических средств обучения пилотов гражданской авиации.
16. *Солдаткин В.М., Солдаткин В.В., Ефремова Е.С., Никитин А.В., Б.И. Мифтахов* Электронная система пространственного измерения воздушных параметров движения подвижных объектов с неподвижным приемником потока.
17. *Соловьёв А.М., Семёнов М.Е., Новиков В.М., Сельвесюк Н.И.* Сетевое оконечное устройство для безкоммутационной бортовой сети.
18. *Халютин С.П., Старостин И.Е.* Получение аналитических решений уравнений метода математического прототипирования энергетических процессов с использованием нейронных сетей.
19. *Чекин А.Ю.* Применение цифровых двойников в системах предиктивной диагностики технического состояния воздушных судов.
20. *Юсупов Р.М., Соколов Б.В., Захаров В.В.* Основы теории проактивного управления функционированием и модернизацией сложных технических объектов.

**Секция 2. КОМПЛЕКСНЫЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ,
ПИЛОТАЖНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ И МОДЕЛИРОВАНИЕ
ДИНАМИКИ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ**

1. *Алексеевков А.С., Борисов М.В., Стеблинкин А.И., Тимофеева А.Д.* Разработка алгоритмов реконфигурации и встроенного контроля системы электрогидравлических приводов руля высоты.
2. *Архангельский Ю.А., Десятник П.А., Зайчик Л.Е.* Соотношение оценок управляемости при полунатурном моделировании и в реальном полете.
3. *Асанов А.З., Замилова А.А., Чекин А.Ю.* Способ снижения взаимовлияния каналов управления в многосвязной системе.
4. *Бобров М.Н., Чекин А.Ю.* Разработка модели и системы управления летательного аппарата с балансирующим принципом управления.
5. *Воронин А.Ю.* Алгоритмы продольного управления самолета с эталонной моделью.
6. *Гареев А.М., Прокофьев А.Б., Шахматов Е.В.* Имитационное моделирование гидромеханической системы с учётом характерных неисправностей.
7. *Евдокименков В.Н., Красильщиков М.Н., Сыпало К.И., Топоров Н.Б.* Оценка дефицита функциональных свойств перспективного летательного аппарата в процессе совершенствования авиационных комплексов.
8. *Корсун О.Н., Стуловский А.В.* Проверка условий идентифицируемости при восстановлении сигналов бортовых измерений.
9. *Котов К.В., Кубасов А.В.* Методика снижения максимальных нагрузок на привода рулевых поверхностей самолетов транспортной категории на основе экспериментальных данных, получаемых в результате летных испытаний.
10. *Куковинец А.В., Чекин А.Ю.* Модель движения летательного аппарата с распределённой силовой установкой и отклоняемыми векторами тяги.

11. **Куланов Н.В., Назарова А.В.** Методика и результаты исследования методом имитационного моделирования влияния внешних факторов на значения сбалансированной дальности и скорости принятия решения на прерывание взлёта.
12. **Микони С.В.** Модель автоматизации управления беспилотным летательным аппаратом в нештатных ситуациях.
13. **Неретин Е.С., Селезнева А.Е.** Применение параметрически-адаптивной системы автоматического управления для объекта с широким диапазоном изменения аэродинамических параметров.
14. **Петров И.А., Стрелков В.В.** Комплексная оценка алгоритмов бортовой системы предотвращения выкатывания самолета со взлетно-посадочной полосы.
15. **Тяглик М.С., Воронка Т.В.** Использование прогнозного дисплея для обеспечения заданного уровня безопасности и точности пилотирования при сокращении дальности точки входа в глиссаду для гражданского самолета.

Секция 3. ПЕРСПЕКТИВНЫЕ ЗАДАЧИ УПРАВЛЕНИЯ В КОСМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

1. **Беляев М.Ю.** Изучение возможностей выполнения исследований на орбитальных станциях и перспективы их научного применения.
2. **Галузин В.А., Галицкая А.В., Скобелев П.О.** Мультиагентные технологии для управления орбитальной группировкой малых космических аппаратов.
3. **Гурьева А.В., Курочкин С.В.** Анализ архитектуры информационного обеспечения космической аппаратуры.
4. **Захарова А.И.** Об оценке потенциальной точности параметров свободного движения по угловым измерениям.
5. **Иванов Г.М.** Алгоритм аварийного довыведения беспилотного грузового космического корабля «Прогресс».
6. **Иванюхин А.В., Ивашкин В.В., Петухов В.Г., Юн Сон Ук** Проектирование низкоэнергетических перелётов к Луне на траектории временного захвата с комбинацией большой и малой тяги.
7. **Красильщиков М.Н., Кружков Д.М.** Методы и средства совершенствования ГЛОНАСС на основе перспективных информационных технологий.
8. **Мочалов В.Ф.** Цифровая модель сцены. Назначение, исходные данные, порядок формирования.
9. **Петухов В.Г.** Задачи оптимального управления в проектировании космических аппаратов.
10. **Рулев Д.Н.** Оптимизация управления аппаратурой для наблюдения наземных объектов с летательного/космического аппарата.
11. **Сазонов В.В., Комаровский А.Ю.** Планирование целевого применения группировки космических аппаратов дистанционного зондирования Земли с помощью мультиагентных технологий.
12. **Самохин А.С., Самохина М.А.** О решении задачи перехвата группы целей на солнечно синхронных орбитах искусственного спутника земли несколькими перехватчиками с учетом второй зональной гармоника в импульсной постановке.
13. **Самыловский И.А., Бирюков Д.А., Беляков Н.В.** Математическое моделирование процессов сближения и встречи динамических объектов.
14. **Самыловский И.А., Филиппов А.А.** Управление орбитальным построением спутниковой группировки с использованием сопротивления атмосферы.
15. **Сумароков А.В.** Исследование вариантов неуправляемого движения космического аппарата на длительных интервалах времени с обеспечением необходимого уровня энергоприхода от солнечных батарей.
16. **Тутуров А.А.** Цифровой двойник эксплуатации управления космическим аппаратом как элемент системы поддержки принятия решений для дежурной смены управления полетом.
17. **Филиппов А.А., Салдыркина А.М., Самыловский И.А.** Задачи планирования сеансов связи и адаптивного управления антеннами наземного сегмента многоспутниковой группировки.
18. **Хисамутдинов М.В.** Программно-аппаратный комплекс получения изображений космических объектов с применением альт-азимутальной установки.
19. **Юркевич Е.В., Крюкова Л.Н.** Технологии гибридного интеллекта в поддержке технического состояния космических аппаратов.

Секция 4. АЛГОРИТМЫ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ПОЛЕТОМ СВЕРХЗВУКОВЫХ ПАССАЖИРСКИХ САМОЛЕТОВ

1. *Баженов С.Г., Дементьев А.А.* Синтез алгоритмов управления сверхзвукового пассажирского самолета в боковом канале с использованием эталонных моделей.
2. *Гласов В.В., Зыбин Е.Ю., Косьянчук В.В., Леликов М.А., Платошин Г.А.* Интеллектуальный подход к автоматизации информационно-управляющего поля кабины экипажа современного воздушного судна гражданской авиации.
3. *Гласов В.В., Зыбин Е.Ю., Косьянчук В.В., Леликов М.А., Лапин А.В.* Бионический подход к формированию отказоустойчивого бортового оборудования сверхзвукового пассажирского самолета.
4. *Гришин И.И., Муханов Т.Г., Колинко К.А., Сидорюк М.Е., Храбров А.Н.* Построение нейросетевого закона управления для динамически подобной модели самолета на шарнире в аэродинамической трубе.
5. *Ефремов А.В., Иргалеев И.Х., Ефремов Е.В., Гришина А.Ю.* Некоторые подходы к моделированию системы «самолет-летчик» и их приложение к синтезу систем управления сверхзвукового пассажирского самолета.
6. *Желонкин В.И., Кадильникова Е.Н.* Сравнительный анализ эффективности взаимодействия летчика со специализированным информационным кадром при попадании в сложную пространственную ситуацию.
7. *Ковтун С.А., Желонкин М.В.* Интеллектуальная система поддержки экипажа. Обработка входных сигналов.
8. *Корсун О.Н., Глухова Э.Д., Лезин В.Р.* Разработка концепции наземной поддержки одночленного экипажа пассажирского ВС.
9. *Платошин Г.А., Косьянчук В.В., Зыбин Е.Ю.* Алгоритмы работы интеллектуальной системы обеспечения кибербезопасности бортового оборудования СПС.

Председатель Программного комитета:
член-корр. РАН *В.М. Приходько*

Сопредседатель: д.т.н. *Г.О. Котиев*

**Секция 1. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ГЕОИНФОРМАЦИОННЫЕ
И НАВИГАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ ДЛЯ УПРАВЛЕНИЯ
ТРАНСПОРТНЫМИ ПРОЦЕССАМИ И МОДЕЛИ
ЦИФРОВОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ. ПРОБЛЕМЫ
УПРАВЛЕНИЯ ПРИ ПЕРЕХОДЕ К БЕЗОПАСНОМУ
НИЗКОУГЛЕРОДНОМУ РАЗВИТИЮ ТРАНСПОРТА**

1. *Абакаров А.А., Абдулаев М.Н., Амиров А.Т., Игитов Ш.М.* Применение интеллектуальных геоинформационных и телематических систем с целью повышения безопасности транспортных процессов в горных условиях Республики Дагестан.
2. *Антоненко А.С., Маклаков А.С.* Разработка метода шим с запрограммированной последовательностью импульсов.
3. *Балакина Е.В.* Исследования ВолгГТУ в области проблем управления в перспективных наземных ТС.
4. *Балакина Е.В., Сергиенко И.В., Сарбаев Д.С., Кочетов М.С.* Шаг вычислений параметров при численном моделировании движения ТС с системой управления устойчивостью движения.
5. *Бузунов Н.В., Хлобыстов И.Д.* Метод синтеза законов управления электромеханическим приводом рабочей тормозной системы с применением имитационных математических моделей реального времени.
6. *Гаевский В.В., Иванов А.М.* Проблемы управления транспортными средствами в условиях новой городской мобильности.
7. *Годжаев З.А., Сенькевич С.Е., Малахов И.С., Уютов С.Ю., Сиротин П.В.* Исследование динамических характеристик сельскохозяйственных мобильных энергосредств с адаптивной ходовой системой.
8. *Горобцов А.С., Марков А.Е., Дианский А.В., Карцов С.К.* Оптимальное управление динамикой автомобиля на основе обобщенной задачи динамического уравнивания.
9. *Дмитриева А.С., Енаев А.А.* Исследование тормозной динамики автомобиля при возникающих колебаниях.
10. *Донченко В.В., Чиждова В.С.* Методы и средства дистанционного контроля выбросов загрязняющих веществ на автомобильном транспорте.
11. *Козлов Ю.Н., Галевко Ю.В.* Влияние дорожно-климатических условий на эффективность работы системы удержания автомобиля в полосе движения.
12. *Колесников И.В., Колесников В.И., Политыко К.Н.* Инновационная цифровая трансформация и интеллектуализация как инструменты построения высокоскоростной транспортно-логистической системы.
13. *Коростелев С.А., Корнев Н.С.* Оценка нагруженности шарнирного соединения гусеничной цепи сельскохозяйственного трактора при движении по криволинейной траектории.
14. *Назаренко С.В., Косицын Б.Б., Стадухин А.А.* Закон оптимального управления трансмиссией беспилотной колесной машины при циклических грузоперевозках.
15. *Новиков В.В., Поздеев А.В., Чернышов К.В., Колесов Н.М., Чумаков Д.А., Кагочкин Т.А.* Разработка стенда для исследования управляемых элементов ходовой части АТС.
16. *Нуртдинов Н.Ф., Карабцев В.С., Демьянов Д.Н.* Настройка параметров метода чистого преследования для управления движением БТС по заданной траектории на высокой скорости.
17. *Подопригора Н.В., Васильев Я.В., Евтюков С.А.* Адаптивное управление эксплуатационной надежностью конструктивных систем высокоавтоматизированных транспортных средств.
18. *Савенков Н.В., Золотарев О.О.* Метод выбора рациональных параметров силовых установок гибридных автомобилей на основе заданных режимов движения.

19. *Санжапов Р.Р., Балакина Е.В.* Управление устойчивостью движения спецподвижного состава НТС за счёт изменения компоновочных параметров шасси.
20. *Трофименко Ю.В., Григорьева Т.Ю., Чеканов А.Ю.* К вопросу оценки достоверности исходных данных при определении выбросов парниковых газов автомобильным транспортом.
21. *Фазуллин Д.Д., Маврин Г.В., Карелин Д.Л., Кудинов Д.В., Белоусов А.М.* Перспективные направления развития топливных элементов для транспортных средств.
22. *Филиппова Н.А., Сосин М.А., Строев А.П.* Геоинформационные системы для повышения безопасности дорожного движения.
23. *Цыценко А.В., Крыхтин Ю.И., Карлов В.И.* Система гидроуправления для силового агрегата с двумя промежуточными валами в коробке перемены передач.
24. *Чернышов К.В., Новиков В.В., Поздеев А.В., Беляков И.А.* Регулирование демпфирования подвески автомобиля в цикле колебаний.
25. *Четверушкин Б.Н., Яшина М.В., Таташев А.Г.* Анализ веб-графа научной периодики для выявления тенденций развития транспортных наук.
26. *Числов О.Н., Луганченко Н.М.* Моделирование транспортных конфликтов в интеллектуальных системах управления технологическими процессами припортовых железнодорожных станций.
27. *Чудеса В.П., Крыхтин Ю.И., Карлов В.И.* Система гидроуправления 2-х поточного 4-х вального механизма передачи и поворота с фрикционными муфтами в дополнительном потоке мощности в гусеничной машине.

Секция 2. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТРАНСПОРТНЫЕ СИСТЕМЫ (ИТС) В ПРОЦЕССАХ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ

1. Акрамй С.С. Решение проблем развития транспортной системы в Республике Таджикистан путем внедрения интеллектуальных транспортных систем.
2. *Амосов О.С., Амосова С.Г.* Оценивание дробных стохастических систем с использованием алгоритмов на основе декомпозиционного подхода.
3. *Астафурова А.В., Дементьева А.Н., Кировский О.М., Королев А.С.* Моделирование функциональной архитектуры интеллектуальных систем поддержки высокоавтоматизированных транспортных средств с учетом безопасности.
4. *Бобрик П.П., Смирнов Р.С., Колесников М.В.* Определение транзитных направлений в транспортных и электрических сетях.
5. *Бобрик П.П., Шаталова Н.В.* Пространственное развитие и мониторинг транспортных площадных сетей.
6. *Богумил В.Н.* Методика роботизации процесса управления движением транспортного средства городского пассажирского транспорта по маршруту.
7. *Илюхин А.Н., Юнусов И.Ф., Бубеков И.В.,* Разработка структуры системы управления слежения за дорожной разметкой на основе СТРА.
8. *Капский Д.В., Филиппова Н.А., Семченков С.С.* Методы и средства использования цифровой информации при организации городских пассажирских перевозок.
9. *Колесников И.В., Малыгин И.Г., Бородина О.В.* Модели цифровой инфраструктуры в системах управления наземными транспортными средствами аэропорта.
10. *Круглова Я.О., Куликов А.В.* Исследование интеллектуальных транспортных систем, обеспечивающих транспортную доступность жителей малых городов и городских поселений.
11. *Малыгин И.Г., Королев О.А., Фахми Ш.С.* Интеллектуальный метод анализа видеoinформации для автономного автомобильного транспорта.
12. *Новиков А.Н., Шевцова А.Г.,* Информационное обеспечение транспортно-дорожного комплекса для повышения безопасности дорожного движения.
13. *Павлов П.А., Столярова Н.Г., Куликов А.В.* Интеллектуальная транспортная система организации функционирования автомобильного транспорта при осуществлении мультимодальных перевозок грузов районов Крайнего Севера.
14. *Полешикина И.О., Воробьев В.В.* Структура интеллектуальной системы управления воздушным транспортом арктического региона.
15. *Присяжнюк М.С., Подопригора Н.В.* Перспективные модели управления организацией пассажирских перевозок в Ленинградской области.

16. *Ржаных И.А., Нахаев Д.В., Кировский О.М., Королев А.С.* Применение методов моделирования ориентированной системной инженерии для анализа рисков в процессе создания интеллектуальных транспортных систем.
17. *Ризаева Ю.Н., Клявин В.Э., Пупышев М.В., Саввин Ю.В.* Интеллектуальная система управления внутризаводским автотранспортом.
18. *Софронова Е.А.* К задаче оптимального управления транспортными потоками.
19. *Ченцов А.Г.* Задачи маршрутизации перемещений с ограничениями при наличии системы первоочередных заданий.

Секция 3. ИНТЕЛЛЕКТУАЛИЗАЦИЯ И ЦИФРОВАЯ ТРАНСФОРМАЦИЯ КАК ИНСТРУМЕНТЫ ПОСТРОЕНИЯ ТРАНСПОРТНО-ЛОГИСТИЧЕСКИХ СИСТЕМ

1. *Баасан С, Ларин О.Н., Мунонхуу Ц.,* Анализ данных в логистике.
2. *Власов В.М.* Повышение эффективности процессов северного завоза грузов на основе прогнозирования провозных способностей и периодов эксплуатации временных транспортных путей в летний и зимний периоды в арктической зоне России.
3. *Гантимурова Ю.О.* Комплексная оценка транспортных связей с учетом территориальных особенностей региона.
4. *Захаров В.В., Соколов Б.В.* Методологическое обеспечение решения задач оперативного планирования в наземных авиационных транспортно-логистических системах.
5. *Иванова А.Е., Власов В.М., Филиппова Н.А., Ишков А.М.* Исследование изменений транспортной системы Арктических районов Республики Саха (Якутия) с использованием информационных технологий.
6. *Иовлева Е.Л., Филиппова Н.А.* Цифровая инфраструктура в системе управления перевозками грузов мультимодальной транспортно-технологической системы.
7. *Колесников М.В., Задорожный В.М., Бакалов М.В., Бакалова Ю.А.* Модификация модели распределения вагонопотоков с позиции цифровой трансформации.
8. *Красоткин С.А., Лемтюжникова Д.В.* Исследование метрик для задачи коммивояжёра на основе полиномиальных специальных случаях.
9. *Куликов А.В.* Цифровая концепция интеллектуальной транспортной системы пассажирского транспорта мегаполиса и его агломерации.
10. *Куренков П.В., Белозёров В.Л., Преображенский Д.А., Серяпова И.В., Салмина Е.С.* Влияние экономических санкций на экономическую безопасность.
11. *Куренков П.В., Горбатов С.В., Салмина Е.С.* Результаты актуализации ОПОП ВО, направленные на применение сквозных цифровых технологий в транспортной отрасли.
12. *Куренков П.В., Преображенский Д.А., Иванов А.П., Салмина Е.С.* Переформатирование логистики внешнеторговых перевозок.
13. *Ралдугин О.В., Голов Н.А., Усачев В.А.* Концепция цифрового двойника системы мониторинга транспорта, логистики и навигации в арктической зоне Российской Федерации.
14. *Тарасов Д.Э., Аффенберг Э.С., Гржегоржевский Н.А.* О нейросетевых технологиях как направлении цифровой трансформации транспортно-логистических систем: реалии и перспективы.
15. *Филиппова Н.А., Сидоров А.А.* Развитие цифровой логистики для оптимизации грузовых перевозок в мегаполисах.
16. *Фирсова С.Ю., Куликов А.В., Ширяев С.А.* Применение интеллектуальной транспортной системы при организации перевозок грузов автомобильным транспортом в сфере жилищного строительства.
17. *Цыганов В.В., Савушкин С.А.,* Модель прогнозирования последствий экономической нестабильности в транспортном комплексе региона.
18. *Энглези И.П.* Повышение безопасности движения в транспортных системах при перевозке опасных грузов.
19. *Юсупов Р.М., Соколов Б.В., Захаров В.В.,* Основы теории проактивного управления функционированием и модернизацией сложных технических объектов.

Секция 4. МОНИТОРИНГ ОБЪЕКТОВ ТРАНСПОРТНОЙ ИНФРАСТРУКТУРЫ

1. **Бабухин Н.И., Смирнов В.А.** Способ повышения точности определения траектории движения подвижного объекта на основе обработки изображений с нескольких оптических сенсоров.
2. **Варшавский С.В., Шугаев К.Е., Васильев Ю.Э., Брежнева М.А.** Результаты мониторинга барьерного ограждения типа «Нью-Джерси».
3. **Владова А.Ю.** Определение ключевых признаков для регрессионного анализа отступлений железнодорожного полотна.
4. **Волков И.В., Князев Д.С., Шаронов Н.Г., Власенко О.Ю.** Настройка ПИД-регулятора для имитационной модели вращения колесных транспортных систем большой массы.
5. **Зайцев А.А., Семочкин А.В.** Элементы и блоки интеллектуальной системы по мониторингу и оценке надежности объектов инфраструктуры железнодорожного пути.
6. **Казанкин В.А., Казанкина Е.Н.** Неразрушающие методы контроля состояния объектов транспортной инфраструктуры, основанные на закономерностях упругопластического внедрения индентора.
7. **Капский Д.В., Филиппова Н.А.** Формирование устойчивых транспортных систем в условиях изменения климата.
8. **Колотыркин И.П., Антоненко А.С., Барышников Н.А.** Решение проблем точности и скорости расчетов комплексных математических моделей.
9. **Караваев Ю.Л.** Управление сферическими роботами.
10. **Коновалова Т.В., Миротин Л.Б., Лебедев Е.А., Надирян С.Л., Соскова В.В.** Снижение техногенного влияния автомобильного транспорта на автодорогах Краснодарского края с применением мультимодальных технологий.
11. **Марусин А.А., Марусин А.А., Беляков А.Б., Санжапов Р.Р.** Использование методов определения характеристик транспортного потока видеоряда при оценке состояния дорожного покрытия.
12. **Сиротин П.В., Носиков С.С.** Моделирование устойчивости транспортно-технологических машин в режиме экстренного торможения.
13. **Скоробогатченко Д.А.** Использование нейронных сетей для повышения эффективности функционирования городской улично-дорожной сети.
14. **Цесарь А.А., Брежнева М.А., Васильев Ю.Э., Шугаев К.Е.** Управление эксплуатационной надежностью и долговечностью асфальтобетонных покрытий с использованием информационных технологий.
15. **Шугаев К.Е., Цесарь А.А., Брежнева М.А., Васильев Ю.Э.** Мониторинг объектов дорожно-транспортной инфраструктуры передвижными комплексами «АДС-МАДИ».
16. **Юнусов И.Ф., Капитонова Г.М., Скобелев П.О.** Разработка интеллектуальных систем для управления беспилотным транспортом и транспортной инфраструктурой.